

CRX-30iA



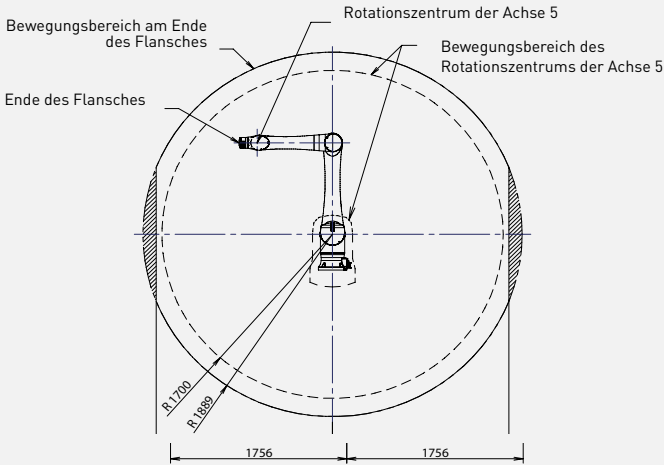
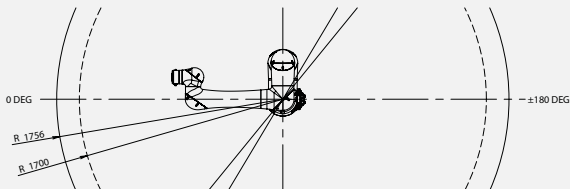
Max. Gewicht am
Handgelenk:
30 (25) kg *6



Max. Reichweite:
1756 (1889) mm*6

Achszahl	Wiederhol- genauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s) *2						Maximale Lineargeschwin- digkeit (mm/s)	A4 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)	A5 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)	A6 Moment/ Trägheit (Nm/kgm²)
				A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6				
6	± 0.05*	135	360	360	540	380	360	450	80	80	120	180	180	180	1000 *1)	115.0/4.70 (100.0/4.70)*6	85.0/4.00	32.0/2.00

Arbeitsbereich



*1) 2000mm/s im High-Speed-Mode *2) Bei kurzen Distanzen kann es vorkommen, dass die Geschwindigkeit den angegebenen Maximalwert nicht erreicht *3) RS485 Schnittstelle inklusive *4) Weder Tau noch Frost zulässig *5) Innerhalb eines Monats *6) Bei einer Traglast von 25 kg *7) Ohne lebensmitteltaugliche Option *8) Lebensmitteltaugliches Fett für alle Achsen

Bei einer Traglast von 25 kg erhöht sich die maximale Reichweite von 1756 mm auf 1889 mm.
Keine Einschränkungen bei der Haltung des Handgelenks.



Roboter

CRX-30iA

Roboter aufstellmaße [mm]

283

Bodenmontage

•

Deckenmontage

•

Wandmontage

•



Steuerung

R-30iB Plus

Schaltschranktyp Mini Plus

•

Abmaße [mm]

410 x 277 x 370

Tablet TP

•

Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]

-

Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]

200-230

Durchschnittliche Leistung [kW]

0.4

Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)

5/6 *3

Integrierte Luftzufuhr

1

Umgebung

Schallleistungspegel [dB]

<70

Umgebungstemperatur [°C]

0-45

Luftfeuchtigkeit [%]

≤75 *4

Luftfeuchtigkeit - kurzfristig [%RH]

≤95 *5

Schwingungsbeschleunigung [m/s²]

≤4.9 (0.5G)

Schutzart

Mechanik Standard/optional

IP67

Handgelenk & A3 Arm Standard/optional

IP67

Reinraumklasse (ISO Klasse 2)

o *7

Lebensmittelqualität / mechanische Optionen

Lebensmitteltaugliches Fett

o *8

Weißer Epoxidfarbe

o