

# CRX-10iA/L

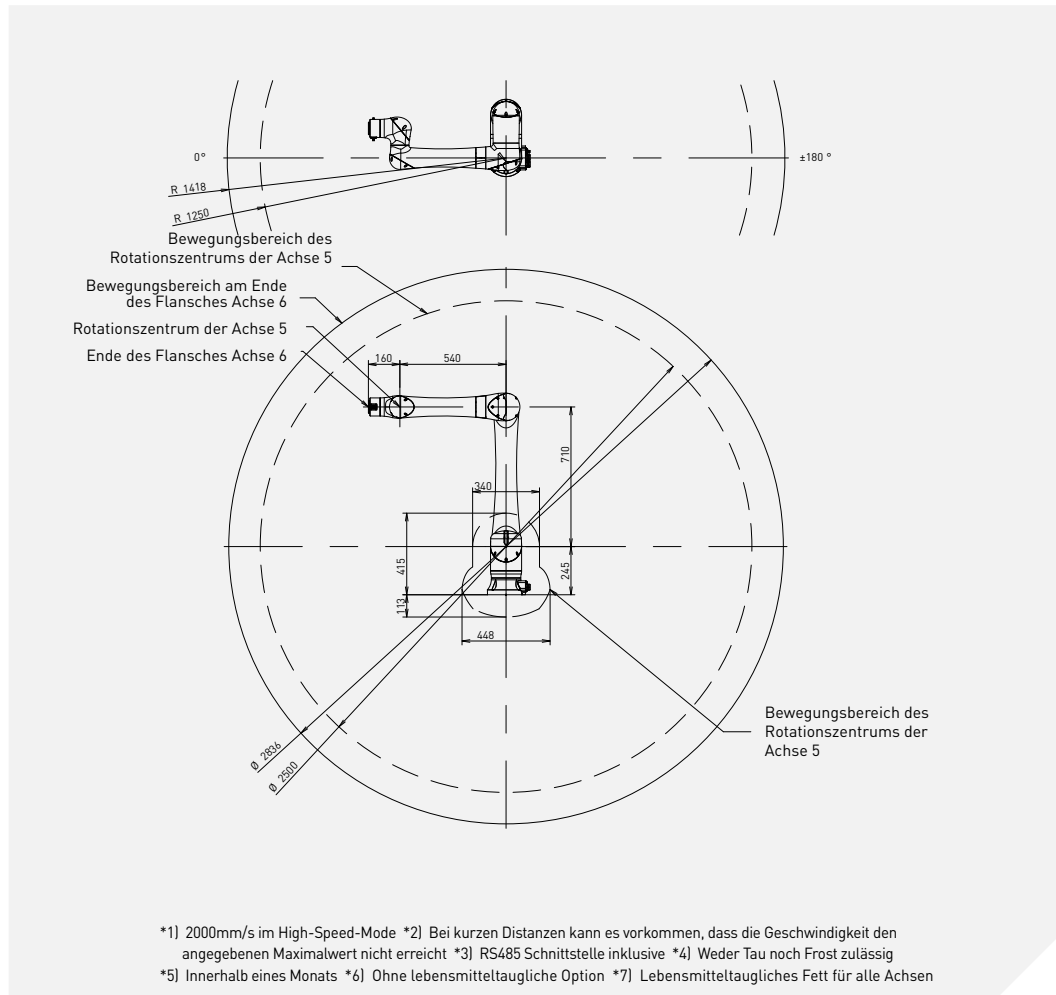


Max. Gewicht am Handgelenk: **10 kg**



Max. Reichweite: **1418 mm**

Achszahl	Wiederholgenauigkeit (mm)	Gewicht der Mechanik (kg)	Arbeitsbereich (°)						Achsgeschwindigkeit (°/s) *2						Maximale Lineargeschwindigkeit (mm/s)	A4 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A5 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )	A6 Moment/Trägheit (Nm/kgm <sup>2</sup> )
			A2	A3	A4	A5	A6	A1	A2	A3	A4	A5	A6					
6	± 0.04*	40	360	360	540	380	360	450	120	120	180	180	180	180	1000*1	34.8/1.28	26.0/0.90	11.0/0.30



## Roboter

Roboter	CRX-10iA/L
Roboteraufstellmaße [mm]	190
Bodenmontage	●
Deckenmontage	●
Wandmontage	●

## Steuerung

Steuerung	R-30iB Plus
Schaltschranktyp Mini Plus	●
Abmaße [mm]	410 x 277 x 370
Tablet TP	●

## Stromanschlüsse

Elektrische Spannung 50/60Hz, 3 Phasen [V]	-
Elektrische Spannung 50/60Hz, 1 Phase [V]	200-240
Durchschnittliche Leistung [kW]	0.3

## Integrierte Funktionen

Integrierte Signale am Oberarm In / Out (Haltesignale)	2/2 *3
Integrierte Luftzufuhr	-

## Umgebung

Schalleistungspegel [dB]	<70
Umgebungstemperatur [° C]	0-45
Luftfeuchtigkeit [%]	≤ 75 *4
Luftfeuchtigkeit - kurzfristig [%RH]	≤ 95 *5
Schwingungsbeschleunigung [m/s <sup>2</sup> ]	≤ 4.9 [0.5G]

## Schutzart

Mechanik Standard/optional	IP67
Handgelenk & A3 Arm Standard/optional	IP67
Reinraumklasse (ISO Klasse 2)	○*6

## Lebensmittelqualität / mechanische Optionen

Lebensmitteltaugliches Fett	○*7
Weißer Epoxidfarbe	○